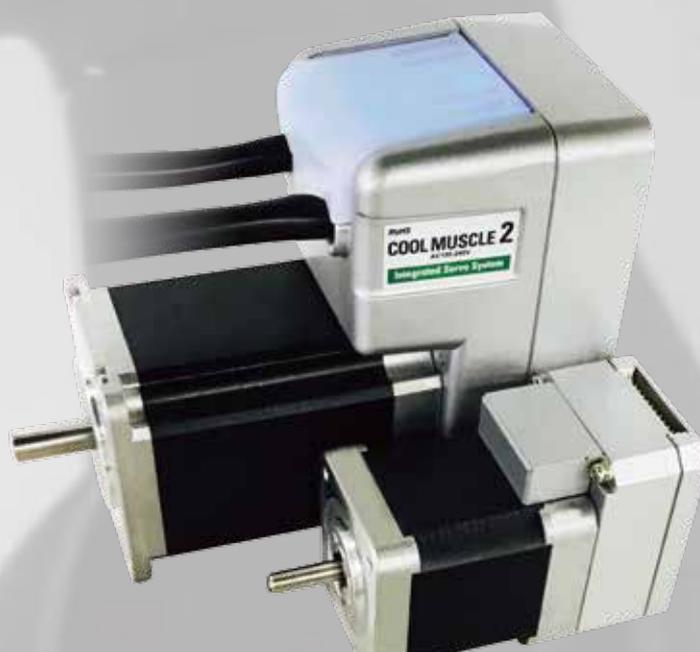


# COOL MUSCLE



**MUSCLE CORPORATION**  
[www.musclecorp.com](http://www.musclecorp.com)

# クールマッスルの特長

# COOL MUSCLE Features

クールマッスルは『シンプル』『コンパクト』『使いやすい』をコンセプトに開発された、モータ制御に必要な機能を全て内蔵した一体型 AC サーボシステムです。CM1 シリーズは『モータ』『エンコーダ』『ドライバ』『コントローラ』を内蔵。CM2 シリーズではさらに『PLC』『電源』まで内蔵しています。余分な配線を全て排除し、『省スペース』『コスト削減』『開発時間短縮』が可能となります。

The COOL MUSCLE is the simple, compact and easy operated smallest integrated AC servo system that combines all functions for motion control. CM1 series integrate motor, encoder, driver and controller and CM2 series integrate PLC and power supply in addition. Those features allow eliminating external wirings and saving space, cost and development time.

## 仕様 Specifications

シリーズ	Series	COOL MUSCLE (CM1)						COOL MUSCLE 2 (CM2)					
型式	Model	11S30A	11L30A	17S30C	17L30C	23S30C	23L20C	56B10C	60A10C	56B20C	60A20C	60A40C	
外観	Externals												
モータ出力	Motor Output Power	9W	18W	18W	18W	45W	30W	100W	100W	200W	200W	400W	
定格回転数	Rated Speed	min <sup>-1</sup>	—	—	—	—	—	5000	3000	6000	3000	3500	
最高回転数	Max. Speed	min <sup>-1</sup>	3000	3000	3000	3000	2000	8000	5000	8000	5000	5000	
定格トルク	Rated Torque	Nm (Kgf·cm)	0.027 (0.28)	0.055 (0.56)	0.082 (0.84)	0.36 (3.7)	0.294 (3.0)	0.87 (8.9)	0.19 (1.95)	0.32 (3.25)	0.32 (3.25)	0.64 (6.50)	1.09 (11.1)
最大トルク	Max. Torque	Nm (Kgf·cm)	0.039 (0.4)	0.078 (0.8)	0.117 (1.2)	0.518 (5.3)	0.42 (4.3)	1.24 (12.7)	0.57 (5.85)	0.95 (9.7)	1.15 (11.7)	1.91 (19.5)	3.82 (39)

## EtherCATクールマッスルブリッジ

## EtherCAT COOL MUSCLE bridge

EtherCAT クールマッスルブリッジは CM1/CM2、4 軸用の EtherCAT ネットワークに対応するインターフェイスです。アプリケーション層は CiA402 に適合し、サイクリック同期位置モード (csp) とホーミングモード (hm) に対応します。マスタからの位置指令、スレーブからのフィードバックを 1msec の通信周期で送受信します。その他の機能を使う事によりその他のモーション、データ変更等も可能です。

The EtherCAT COOL MUSCLE Bridge is the 4-axis EtherCAT network interface for CM1/CM2.

The application layer conforms to the CiA402 Drive Profile, with operation modes including Cyclic Synchronous Position mode (csp) and Homing mode (hm). The EtherCAT Master sends position commands to, and receives feedback from the EtherCAT Slave at a communications frequency of 1msec. Additional motion and data settings are accessible by using other functions.

## 仕様 Specifications

シリーズ	Series	EtherCAT COOL MUSCLE bridge				
仕様	Specifications	型式	Model	EB01	EB12	EB02
電源電圧	Voltage	DC+9~+24V(±10%)				
外形寸法	Dimensions	127(W)×36(H)×72(D)				
デバイスプロファイル	Device Profile	CoE:CAN application layer over EtherCAT				
ドライブプロファイル	Drive Profile	CiA402				
動作モード	Operation Mode	csp,hm,メーカー特有仕様	Manufacturer Specific	対応機種	Motor Model	CM1 CM1/2 CM2
外観	Externals					

## アクチュエータ

## Actuator

シリーズ	Series	ミニチュアサーボハンド	クロスローラステージ	回転ステージ	ロッドレス	ギア
型式	Model	MHD	CR	RW	RL-T	Gear
外観	Externals					
対応機種	Motor Model	CM1			CM1/2	



**マッスル株式会社**

大阪市中央区今橋 2-5-8 トレードピア淀屋橋 6 階  
 TEL : 06-6229-9550 FAX : 06-6229-9560  
 E-mail : info@musclecorp.com



日本語

**MUSCLE CORPORATION**

6F Tradepia Yodoyabashi, 2-5-8 Imabashi,  
 Chuo-ku, Osaka, Japan



English

URL <http://www.musclecorp.com>